

日 本 国 特 許 庁
PATENT OFFICE
JAPANESE GOVERNMENT

JC922 U.S. PTO

09/698810



別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されて
る事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed
in this Office.

出 願 年 月 日
Date of Application:

1999年10月26日

出 願 番 号
Application Number:

平成11年特許願第303480号

出 願 人
Applicant(s):

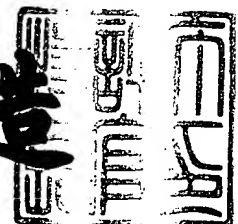
株式会社日立製作所

CERTIFIED COPY OF
PRIORITY DOCUMENT

2000年 8月18日

特許庁長官
Commissioner,
Patent Office

及川耕造



出証番号 出証特2000-3065054

【書類名】 特許願

【整理番号】 D99010211A

【提出日】 平成11年10月26日

【あて先】 特許庁長官殿

【国際特許分類】 G01N 21/88

【発明の名称】 非破壊検査方法およびその装置

【請求項の数】 18

【発明者】

 【住所又は居所】 神奈川県横浜市戸塚区吉田町 2 9 2 番地 株式会社日立製作所生産技術研究所内

 【氏名】 野本 峰生

【発明者】

 【住所又は居所】 神奈川県横浜市戸塚区吉田町 2 9 2 番地 株式会社日立製作所生産技術研究所内

 【氏名】 勝田 大輔

【発明者】

 【住所又は居所】 神奈川県横浜市戸塚区吉田町 2 9 2 番地 株式会社日立製作所生産技術研究所内

 【氏名】 浅野 敏郎

【発明者】

 【住所又は居所】 神奈川県横浜市戸塚区吉田町 2 9 2 番地 株式会社日立製作所生産技術研究所内

 【氏名】 酒井 薫

【発明者】

 【住所又は居所】 茨城県日立市幸町三丁目 1 番 1 号 株式会社日立製作所日立事業所内

 【氏名】 田口 哲夫

【発明者】

 【住所又は居所】 茨城県日立市幸町三丁目 1 番 1 号 株式会社日立製作所

日立事業所内

【氏名】 田中 勲夫

【特許出願人】

【識別番号】 000005108

【氏名又は名称】 株式会社 日立製作所

【代理人】

【識別番号】 100075096

【弁理士】

【氏名又は名称】 作田 康夫

【手数料の表示】

【予納台帳番号】 013088

【納付金額】 21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】 明細書 1

【物件名】 図面 1

【物件名】 要約書 1

【プルーフの要否】 要

【書類名】 明細書

【発明の名称】 非破壊検査方法およびその装置

【特許請求の範囲】

【請求項 1】

磁粉探傷法による欠陥検査方法であって、カラービデオカメラを用いて検査対象物の被検査面を撮像し、該撮像して得た画像を用いて前記被検査面の欠陥候補を抽出し、該抽出した欠陥候補の画像を画面上に表示し、該表示した欠陥候補の画像の中から抽出した画像を記憶手段に記憶し、該記憶した画像を画面上に再度表示することを特徴とする欠陥検査方法。

【請求項 2】

前記カラービデオカメラで撮像して得た画像のうち、RGBのカラーの三原色の信号うちの緑（G）の信号成分の輝度に関する情報を用いて前記被検査面の欠陥を検査することを特徴とする特許請求の範囲第 1 項に記載の欠陥検査方法。

【請求項 3】

浸透探傷法による欠陥検査方法であって、カラービデオカメラを用いて検査対象物の被検査面を撮像し、該撮像して得た画像の色度を基準となる色度に変換した情報を用いて前記被検査面の欠陥を検査することを特徴とする欠陥検査方法。

【請求項 4】

浸透探傷法による欠陥検査方法であって、検査対象物の被検査面を偏光光で照明し、該偏光光で照明された被検査面を偏光フィルタを介してカラービデオカメラで撮像し、該撮像して得た画像の色度を基準となる色度に変換した画像から前記被検査面の欠陥候補を抽出し、該抽出した欠陥候補の画像を表示することを特徴とする欠陥検査方法。

【請求項 5】

前記検査対象物の被検査面をカラービデオカメラで該カラービデオカメラの視野内に該視野の位置情報を入れて撮像し、該撮像して得た画像から前記被検査面の欠陥候補を抽出し、該抽出した欠陥候補の画像を前記視野の位置情報と共に画面上に表示することを特徴とする請求の範囲 1、3、4 の何れかに記載の欠陥検査方法。

【請求項 6】

前記視野の位置情報が、前記視野内に配置されたスケールによるものであることを特徴とする特許請求の範囲第 7 項に記載の欠陥検査方法。

【請求項 7】

前期被検査面を、前記カラービデオカメラで、複数の視野にわたって撮像することを特徴とする特許請求の範囲第 1 項乃至第 8 項の何れかに記載の欠陥検査方法。

【請求項 8】

前記カラービデオカメラで R、G、B、白の色見本（色票）を撮像し、該撮像したカラービデオカメラ固有の RGB 色度値を演算により基準となる $x y$ 色度値に変換する変換係数に基づいて、前記検査対象物の被検査面を撮像して得られたカラー画像を前記 $x y$ 色度に変換し、該変換したカラー画像を用いて前記被検査面の欠陥を検出することを特徴とする請求項 3 又は 4 の何れかに記載の欠陥検査方法。

【請求項 9】

前記カラービデオカメラで R、G、B、白、および、浸透探傷に用いる現像液（白色あるいは相当色）および浸透探傷液（赤色あるいは相当色）と、現像液（白色あるいは相当色）と浸透探傷液（赤色あるいは相当色）の化学的变化による混合色を用いた色見本（色票）を撮像し、該撮像して得た前記カラービデオカメラ固有の RGB 色度値を基準となる $x y$ 色度値に変換する変換係数を求め、該求めた変換係数に基づいて前記検査対象物の被検査面を撮像して得られるカラー画像を前記 $x y$ 色度に変換し、該変換したカラー画像を用いて前記被検査面の欠陥を検出することを特徴とする請求項 3 又は 4 の何れかに記載の欠陥検査方法。

【請求項 10】

前記カラービデオカメラで R、G、B、白、および、浸透探傷に用いる現像液（白色あるいは相当色）および浸透探傷液（赤色あるいは相当色）と、現像液（白色あるいは相当色）と浸透探傷液（赤色あるいは相当色）の化学的变化による混合色を用いた色見本（色票）を撮像し、該撮像したカラービデオカメラ固有の RGB 色度値を演算により基準となる $x y$ 色度値に変換する変換係数を求め、該

求めた変換係数に基づいて前記検査対象物の被検査面を撮像して得られたカラー画像を前記 x y 色度に変換し、該変換したカラー画像を用いて前記被検査面の欠陥を検出すると共に、該色見本（色票）を撮像して得られるカラー画像の x y 色度値と該基準となる x y 色度値を比較し、カラービデオカメラの色再現性をの違に基づいて欠陥検出再現性を評価することを特徴とする請求項3又は4の何れかに記載の欠陥検査方法。

【請求項11】

前記色見本（色票）が、

R：マンセル色票7.5RP5/12、鮮やかな紫みの赤又は相当色

G：マンセル色票4G5.5/10.5、あざやかな緑赤又は相当色

B：マンセル色票3PB3.5/13、こい青又は相当色

W：マンセル色票N7.5明るい灰色又は相当色

R₁：マンセル色票7.5RP5/12、あざやかな紫みの赤又は相当色

R₂：マンセル色票7.5RP6/10、明るい紫みの赤又は相当色

R₃：マンセル色票7.5RP7/8、うすい紫みの赤又は相当色

R₄：マンセル色票7.5RP8/4、明るい灰赤又は相当色

R₅：マンセル色票N7.5、明るい灰赤又は相当色

であることを特徴とする請求項8記載の欠陥検査方法。

【請求項12】

前記色見本（色票）が、

R：マンセル色票1R4/14、あざやかな赤又は相当色

G：マンセル色票4G5.5/10.5、あざやかな緑又は相当色

B：マンセル色票3PB3.5/13、こい青又は相当色

W：マンセル色票N7.5、明るい灰赤又は相当色

R₁：マンセル色票1R4/14、あざやかな紫みの赤又は相当色

R₂：マンセル色票7.5RP5.5/10、明るい紫みの赤又は相当色

R₃：マンセル色票7.5RP6.5/8、うすい紫みの赤又は相当色

R₄：マンセル色票7.5RP7.5/4、明るい灰赤又は相当色

R₅：マンセル色票7.5、明るい灰赤又は相当色

であることを特徴とする請求項 8 記載の欠陥検査方法。

【請求項 1 3】

前記色見本（色票）が、同一面上に構成されていることを特徴とする請求項 8 記載の欠陥検査方法。

【請求項 1 4】

前記色見本（色票）が、同一面上に構成され、該カラービデオカメラの撮像範囲と同等以下の大きさであることを特徴とする請求項 8 記載の欠陥検査方法。

【請求項 1 5】

探傷法による欠陥検査装置であって、検査対象物の被検査面を照明する照明手段と、該照明手段で照明された前記被検査面をカラービデオカメラで撮像する撮像手段と、該撮像手段で撮像して得た前記被検査面の画像から該被検査面の欠陥候補を抽出する欠陥候補抽出手段と、該欠陥候補抽出手段で抽出した欠陥候補の画像を表示する表示手段と、前記欠陥候補抽出手段で抽出した欠陥候補の画像を欠陥に関する情報と共に記憶する記憶手段と、該記憶手段に記憶した欠陥候補の画像の中から所望の画像を選択して前記表示手段に再度表示させる画像選択手段とを備えたことを特徴とする欠陥検査装置。

【請求項 1 6】

探傷法による欠陥検査装置であって、検査対象物の被検査面を照明する照明手段と、該照明手段で照明された前記被検査面をカラービデオカメラで撮像する撮像手段と、該撮像手段のカラービデオカメラで R、G、B、白の色見本（色票）を撮像して得られる前記カラービデオカメラ固有の R G B 色度値を基準となる x y 色度値に変換する変換係数を求める演算手段と、前記撮像手段で撮像して得た前記被検査面の画像を前記演算手段で求めた変換係数を用いて変換した画像から該被検査面の浸透探傷による欠陥候補を抽出する浸透探傷欠陥候補抽出手段と、該浸透探傷欠陥候補抽出手段で抽出した欠陥候補の画像を表示する表示手段とを少なくとも備えたことを特徴とする欠陥検査装置。

【請求項 1 7】

前記被検査面を撮像する前記カラービデオカメラの視野内に該視野の位置情報を表示する位置情報表示手段を配置したことを特徴とする請求項 1 5 または 1 6

の何れかに記載の欠陥検査装置。

【請求項 1 8】

前記位置情報表示手段が、スケールであることを特徴とする請求項 1 7 に記載の欠陥検査装置。

【発明の詳細な説明】

【0 0 0 1】

【発明の属する技術分野】

本発明は、金属表面の割れなどの欠陥検査方法に関するものであり、特に浸透探傷および磁粉探傷と称される非破壊検査を行うための検査方法とその装置に関する。

【0 0 0 2】

【従来の技術】

浸透探傷や磁粉探傷は、金属表面に開口をもつ割れ（クラック）等の欠陥を非破壊で検査するものである。浸透探傷に於いては、通常、浸透液と称される赤い液体を検査面に塗布し、一定時間経過したのち浸透液を拭き取り、現像剤と称される白い粉を塗布する。もし、割れ等の欠陥があれば、割れのなかに残存していた浸透液が毛細管現象により表面に出てきて、赤い欠陥指示を呈す。

【0 0 0 3】

一方、磁粉探傷の場合は、蛍光磁粉のはいった溶液を磁性体である試験体に散布し、試験体を磁化する。割れ等の欠陥があれば、欠陥部に磁束が集中するので、蛍光磁粉が集まり、紫外線を照射すると、緑色に発光し、欠陥指示を呈する。従来は、これら欠陥指示を目視で観測し、欠陥を検査していた。

【0 0 0 4】

【発明が解決しようとする課題】

従来技術のように目視で検査していると、検査員の疲労により、欠陥の見逃しがあったり、検査員の個人差により、検査結果が異なる、検査結果が「合格」などの文字でしか残らないという検査信頼性上の問題があった。

【0 0 0 5】

また、磁粉探傷については、重要でかつ大量生産する部品については、自動検

査装置が開発されているが、専用装置であるため、多様な形状の部品を手軽に検査できるものではなかった。

【0006】

更に、浸透探傷については、表面色を高精度に2次元分布として検出する必要があるため、ポイントで高精度の色度計測が可能な色彩計があっても、2次元的な掃引が必要になり、多様な形状の部品を手軽に自動検査することは、検査時間的、コスト的に困難であった。

【0007】

更にまた、試験体が大きい場合には、自動検査により得られた画像が試験体のどの部分であるか、検出された欠陥が試験体のどの部分であるのかが分からなくなる場合もあった。

【0008】

更に、浸透探傷と磁粉探傷の両方を一台の装置で自動検査できれば、経済的価値は飛躍的に向上するが、このような装置、技術は、これまでになかった。

【0009】

本発明の目的は、上記したような問題点を解消して、真の欠陥の判別を容易にした欠陥検査方法、欠陥検査装置及び欠陥検査支援方法を提供することにある。

【0010】

また、本発明の目的は、大きな試験体に対しても、欠陥位置を容易に知ることができるようにした欠陥検査方法、欠陥検査装置及び欠陥検査支援方法を提供することにある。

【0011】

【課題を解決するための手段】

本発明では、上記目的を達成するために、カラービデオカメラを用いて試験体を撮像するようにした。ただし、カラービデオカメラをそのまま使用すると、浸透探傷では、照明による試験体からの正反射光により、正しい撮像ができない。また、磁粉探傷では、照明光（紫外線）のため、試験体上の異物などが青く発光し、欠陥との識別を困難にする。このため、本発明では、正反射光を除くために、照明とカメラの両方に偏光フィルタを入れた。また、紫外線をカットするた

めに、カメラの前にフィルタを配置した。

【 0 0 1 2 】

また、本発明では、カラーカメラと白色照明灯と紫外線照明灯を一つのプローブとして構成することにより、浸透探傷と磁粉探傷の両方で使えるようにした。浸透探傷のときは、カラービデオカメラからの映像信号から、試験体表面の $x\ y$ 色度を計算し、赤い欠陥指示部分を検出し、磁粉探傷のときは、緑の映像信号に微分処理を行い、欠陥を強調してから検出するようにした。

【 0 0 1 3 】

また、自動検査の見逃しや過検出を防ぐため、本発明では、検査結果をカラー画像で表示し、自動検査で欠陥と判定した部分を矩形で囲み、検査員は、矩形部分を原画像で一つずつ確認して本当の欠陥かどうかを判定するようにした。原画像と検査結果は、記録として、光磁気ディスクなどに保存しておく。

【 0 0 1 4 】

更に、本発明では、試験体が長尺物のように一視野にはいりきらないときは、撮像視野内にスケールをおき、スケールと検査画像とを同時に撮像することにより、検査位置を特定できるようにした。

【 0 0 1 5 】

更に、本発明では、浸透探傷法による欠陥検査方法において、使用するカラービデオカメラのカラーキャリブレーションを行うために、R（赤）、G（緑）、B（青）、W（白）の基準色をカラービデオカメラで撮像して得た信号を用いてカラービデオカメラ固有の $x\ y\ Y$ 値の変換パラメータを作成し、試験体の被検査面をカラービデオカメラで撮像して得た画像を一旦変換パラメータで変換し、この変換した画像を用いて欠陥候補を検出するようにした。

【 0 0 1 6 】

【発明の実施の形態】

以下、本発明の実施例を、図面を用いて説明する。

【 0 0 1 7 】

図 1 は、本発明で検査する欠陥の一例である。

【0018】

(a) は、浸透探傷像の一例を示すものであり、試験体 1 には白い現像液が塗布されており、欠陥 2 (コントラスト大) と疑似欠陥 3 (コントラスト小) が観測される。浸透探傷では、欠陥 2 は、赤い指示模様として強調表示される。疑似欠陥は、表面研削すじなどに浸透液が溜まり、きれいに拭き取れなかったときなどに発生し、うすい赤い指示模様となる。

【0019】

(b) は、磁粉探傷像の一例を示すものであり、試験体 1 には欠陥 2 が存在し、すでに蛍光磁粉が塗布され、磁化されているとする。これに紫外線照明を照射すると、磁化により欠陥 2 に集まった蛍光磁粉が緑色に発光する。しかしながら、例えば試験体 1 に溶接部があると、溶接ビードに沿って蛍光磁粉が集まるため、緑色の疑似欠陥 3 が見えることがある。

【0020】

図 2 は、本発明になる欠陥検査装置の構成図である。試験体 1 には、欠陥 2 と疑似欠陥 3 が存在している。これをカラービデオカメラ 21 で撮像する。浸透探傷像の検査のときは、白色照明灯 24a を点灯させ、磁粉探傷試験のときは、紫外線照明灯 24b を点灯させる。白色照明灯 24a は白色照明灯用コネクタ 25a につながっており、照明ケーブル 26 により、照明電源 8 につながっている。

【0021】

磁粉探傷のときには、紫外線照明灯用コネクタ 25b に照明ケーブル 26 をつなげる。外光の影響をさけるため、フード 27 をつける。図 2 では、照明灯は、リング状のものを使用しているが、棒状のものを 1 個または複数個用いてもよい。

【0022】

カラービデオカメラ 21 のカラー映像信号は、R、G、B が独立した信号の場合と、複合映像信号の場合とがあるが、どちらにしてもカラー画像メモリ 4 で R、G、B ごとの画像データとして記憶される。カラー画像データは、コンピュータ 5 で解析され、欠陥検出結果がカラーモニタ 6 に表示される。

【 0 0 2 3 】

また、欠陥検査結果は、データ記憶装置 7 に保存される。更に、必要に応じて、図示されていないプリンタにより、カラーモニタ 6 に表示された画像をプリントアウトすることもできる。

【 0 0 2 4 】

カラービデオカメラ 2 1 のレンズの前には、偏光フィルタ 2 2 a と紫外線カットフィルタ 2 2 b が装着されている。また、白色照明灯 2 4 a の下方には、偏光フィルタ板 2 3 が設置されている。偏光フィルタ 2 2 a と偏光フィルタ板 2 3 は、浸透探傷像検査のときに照明の映り込みや、試験体 1 からの正反射を防ぐためのもので、カラービデオカメラ 2 1 の出力映像信号を見ながら、偏光フィルタ 2 2 a を回転させて、最も映り込みや反射がないところに固定する。この偏光フィルタ 2 2 a の調整は、カラービデオカメラ 2 1 の映像出力信号に基いて自動で行うようにすることもできる。

【 0 0 2 5 】

紫外線カットフィルタは、紫外線照明灯 2 4 b による付着異物などからの不要な発光を阻止するためのものである。

【 0 0 2 6 】

図 3 は、偏光フィルタ 2 2 a と偏光フィルタ板 2 3 の効果を示した図である。

(a) は、フィルタ無しするとき、(b) はそれぞれのフィルタを装着し、フィルタの回転角度を調整したときに、それぞれモニタ画面上に表示される様子を示している。(a) では、照明の映り込み 3 0 があり、欠陥検出を困難にしている。映り込みが環状なのは、白色照明灯 2 4 a が環状である場合を想定しているからである。(b) では、この映り込みがなくなっている。

【 0 0 2 7 】

図 4 は、紫外線カットフィルタ 2 2 b の効果を示した図である。(a) は、フィルタ無しするとき、(b) は、フィルタを装着したときに、それぞれモニタ画面上に表示される様子を示している。(a) では、糸屑のような異物 4 0 による発光や試験体 1 からの正反射 4 1 がカラービデオカメラ 2 1 で撮像され、欠陥検査

を難しくする。(b)では、これらのノイズがカットされ、人が試験体1を目視観察したときと同じように、蛍光磁粉による発光のみの画像となっている。

【0028】

まず、図5から図15を用いて、浸透探傷像における割れ欠陥の検出方法について説明する。図5に、浸透探傷における欠陥2の自動検出方法を示す。

【0029】

まず、現像剤を塗布した試験体1を白色照明灯24aを用いて試験体撮像50を行う。つぎに、得られたR、G、Bカラー画像データから、各画素のx y色度値を求めるところの色度変換51を行う。

【0030】

次に、現像液の基準白色色度を算出するところの、基準白色の決定52を行い、基準白色に対する画像上の各位置での色相・色差算出53する。

【0031】

このあと、欠陥候補領域抽出54をするため、特定範囲の色相・色差にある領域を2値化により抽出する。

【0032】

真の欠陥2は、輪郭部がはっきりしており、疑似欠陥は、輪郭部が不鮮明なことが多い。このため、色差画像の微分55を行い、抽出した欠陥候補領域の輪郭部の色差変化割合を求める。次に、欠陥候補領域の面積、縦横比、長さなどの形状計測56を行う。このあと、欠陥の検出57で、色差変化割合が大きく、かつ、規定以上の長さ、面積のある領域のみを真の欠陥2として検出する。さらに、検査結果をカラーモニタ6に表示し、検査員による欠陥の確認をしたあと、画像データや形状データ、位置情報などを記憶装置7に、またはプリントアウトしハードコピーとして保存する(58)。

【0033】

色による検査では、色を定量的に評価する必要がある。そのため、色度変換51のステップでは、撮像したカラー画像のRGBデータを、CIE(国際照明委員会)の規定する色度x、y、輝度Yへ変換し、これらを用いて検査を行う。色度x、yを2次元直交座標で表現したものを色度図と呼び、図6に示す。色度図

では、白を中心にしてその回りに各色が配置され、各色は、白から離れるほど鮮やかになる。以後、色合いを色相、各色の鮮やかさを彩度、色度図上での2つの色度値間の距離を色差と呼ぶ。浸透探傷像の色度範囲50を図6に示す。

【0034】

本方法では、RGBデータから色度 x 、 y 、輝度 Y への変換を高精度に行うために、あらかじめ図7に示すようなカメラ校正用色票71を使ってカラーキャリブレーションを行う。その処理の流れを図8に示す。カメラ校正用色票71には、3色以上の色が塗られている。これをカラービデオカメラ21で撮像し(81)、各色のRGB値を算出する(82)。また、色彩計72により、これらの色度 x 、 y 及び輝度 Y を計測する(83)。ここで、RGB値と $x y Y$ 値との関係は、(数1)(数2)で表される。

【0035】

【数1】

$$\begin{pmatrix} X \\ Y \\ Z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} R \\ G \\ B \end{pmatrix} \quad \cdots \cdots (\text{数1})$$

【0036】

ここで、 X 、 Y 、 Z は、三刺激値と呼ばれる。

【0037】

【数2】

$$\text{色度: } x = \frac{X}{X+Y+Z} \quad y = \frac{Y}{X+Y+Z} \quad \text{輝度: } Y \quad \cdots \cdots (\text{数2})$$

【0038】

よって、カメラから取り込んだ各色のRGB値を(数1)(数2)に代入して $x y Y$ 値を算出し、この値が色彩計で計測した $x y Y$ 値と一致するような $a_{11} \sim a_{33}$ を求めれば、カメラ固有の変換パラメータを求めることになる。未知のパラメータは9個なので、最低3色のRGB値($R_1 G_1 B_1$) \sim ($R_3 G_3 B_3$)と

それに対応する色彩計の $x\ y\ Y$ 値 $(x_1\ y_1\ Y_1) \sim (x_3\ y_3\ Y_3)$ でパラメータは算出できる。

【0 0 3 9】

(数 2) より、 XYZ は、 $x\ y\ Y$ 値から下記の (数 3) で算出できるので、

【0 0 4 0】

【数 3】

$$X = Y \times \frac{x}{y} \quad , \quad Y = Y \quad , \quad Z = Y \times \frac{(1-x-y)}{y} \quad \dots\dots(\text{数 } 3)$$

【0 0 4 1】

色彩計の 3 色の $x\ y\ Y$ 値を (数 3) に代入し、 XYZ を求め、(数 1) に代入する。

【0 0 4 2】

【数 4】

$$\begin{pmatrix} X_i \\ Y_i \\ Z_i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} R_i \\ G_i \\ B_i \end{pmatrix} \quad (i = 1, 2, 3) \quad \dots\dots(\text{数 } 4)$$

【0 0 4 3】

これにより、カメラ固有の変換パラメータ $a_{11} \sim a_{33}$ を求め (8 4)、カメラの RGB 値から色彩計の値と等しい $x\ y\ Y$ 値を求めることが可能となる。

【0 0 4 4】

本発明者等は、浸透探傷像検査に用いるカメラ校正用色票 7 1 の形態としては、R、G、B、W の基準色と現像液の白色から浸透液の赤色に変化する数種の色が図 9 のように配されているとカラーキャリブレーションに好適であることを、見出した。すなわち、図 9 の赤 7 1 a、緑 7 1 b、青 7 1 c、白 7 1 d の基準色で白色に対するカメラ固有の $x\ y\ Y$ 値の変換パラメータを作成する。ここで、特に白 7 1 d を加えることによって、より正確な変換パラメータが得られることを確認している。また、図 6 の浸透探傷像の色度範囲 6 0 内より、白色から赤色に変化する R_1 7 1 e、 R_2 7 1 f、 R_3 7 1 g、 RD_4 7 1 h、 R_5 7 1 i の現

像液に近い白色、欠陥候補のピンク色、欠陥に相当する赤色を段階的に選定し、色彩計 72 にて x y Y 値を計測しておき、その値と、先に作成した、使用するカメラ固有の x y Y 値の変換パラメータから各 x y Y 値を算出し比べる事によって、変換パラメータの再現性を確認できる。浸透探傷像検査作業時に定期的に（好ましくは検査作業前に、この R_1 71e ~ R_5 71i の色票を用て色再現性を確認する事によって、容易に信頼性のある高精度な色度測定を実現出来る効果がある。

【0045】

また、本発明者らは、上記色票の基準色は照明光源の色温度で異なることを、確認している。すなわち、図 2 の実施例で用いている白色照明灯を光源として浸透探傷像検査を行う場合、図 9 に示す標準色票の実用上の好ましい色としては、

R : マンセル色票 7.5 RP 5 / 12、鮮やかな紫みの赤又は相当色

G : マンセル色票 4 G 5.5 / 10.5、あざやかな緑赤又は相当色

B : マンセル色票 3 PB 3.5 / 13、こい青又は相当色

W : マンセル色票 N 7.5 明るい灰色又は相当色

R_1 : マンセル色票 7.5 RP 5 / 12、あざやかな紫みの赤又は相当色

R_2 : マンセル色票 7.5 RP 6 / 10、明るい紫みの赤又は相当色

R_3 : マンセル色票 7.5 RP 7 / 8、うすい紫みの赤又は相当色

R_4 : マンセル色票 7.5 RP 8 / 4、明るい灰赤又は相当色

R_5 : マンセル色票 N 7.5、明るい灰赤又は相当色

である。

【0046】

また、ハロゲンランプを光源として浸透探傷像検査を行う場合、図 8 に示す標準色票の実用上の好ましい色としては、

R : マンセル色票 1 R 4 / 14、あざやかな赤又は相当色

G : マンセル色票 4 G 5.5 / 10.5、あざやかな緑又は相当色

B : マンセル色票 3 PB 3.5 / 13、こい青又は相当色

W : マンセル色票 N 7.5、明るい灰赤又は相当色

R_1 : マンセル色票 1 R 4 / 14、あざやかな紫みの赤又は相当色

R_2 : マンセル色票7.5 RP 5.5 / 10、明るい柴みの赤又は相当色

R_3 : マンセル色票7.5 RP 6.5 / 8、うすい柴みの赤又は相当色

R_4 : マンセル色票7.5 RP 7.5 / 4、明るい灰赤又は相当色

R_5 : マンセル色票7.5、明るい灰赤又は相当色

である。

【0047】

このように、光源の違いに応じて、図6の色度範囲が異なる可能性があるため、光源に応じてキャリブレーション用の色度を選定する必要がある。

【0048】

また、検査対象の表面状態の色合い（ステンレスなどの金属面や鉄系の黒皮状態の黒っぽい表面、あるいは錆びている茶色っぽい表面等）の違いによって、白色から赤色までの色度が異なる。このため白色、ピンク、赤色での補間色の数を多くして、カラーキャリブレーションをするほど $x y Y$ への変換を高精度にすることが可能である。

【0049】

さらに現像液や浸透液の色度に応じて図9の赤71 a、緑71 b、青71 c、白71 dの基準色および、白色から赤色に変化する R_1 71 e、 R_2 71 f、 R_3 71 g、 R_4 71 h、 R_5 71 iの色度を選定することが好ましい。

【0050】

図9に示したカメラ校正用色票711の赤71 a、緑71 b、青71 c、白71 dの基準色は、図2の欠陥検査装置のカラービデオカメラ21固有の $x y Y$ 変換パラメータ算出に使用する。白色から赤色に変化する R_1 71 e、 R_2 71 f、 R_3 71 g、 R_4 71 h、 R_5 71 iの色票は、図2の欠陥検査装置の白色照明灯24 a、24 bの、光源の劣化や寿命による色再現性の確認に使用する。

【0051】

図2の欠陥検査装置では、変換したパラメータから求めた $x y Y$ 色度値の再現性許容範囲を予め設定しておき（例えば $x y$ 色度値として ± 0.02 以内）、検査作業前に色票の色度を測定して、結果を図2の欠陥検査装置のカラーモニタ6に図10のように出力することにより、欠陥検査装置の色再現性を把握でき検査装置

のメンテナンスも向上し、検査結果に誤判定が無くなり高精度な検査を実現できるという効果がある。また、光源の交換やカメラの劣化、フィルタの劣化等の判断も、モニタ上の出力から判断出来るようになる。

【0052】

図9に示したカメラ校正用色票は、図2の欠陥検査装置のカラービデオカメラ21の撮像範囲より小さく作成しておくこと、一回の撮像でキャリブレーションデータが入力でき短時間で効率的にキャリブレーションデータが作成できる。また、同様にして、検査作業前に行う、色度再現性チェックも容易となる。

【0053】

キャリブレーションによりあらかじめ算出したカメラ固有の変換パラメータを用いて、カメラから得られたRGB値をx y Y値に色度変換し、画像中の色度分布を算出した後、52では、画像中から現像液の色度値、すなわち、欠陥でない部分の色度を基準値として算出する。まず、画像中の各画素の色度x、yを調べ、図11(a)のグラフのように各x、y値をとる画素数をカウントし、色度の2次元度数分布を作る。そして、画像中で最も画素数の多いx色度値(図11(b))とy色度値(図11(c))を求める。画像中の大部分が欠陥ではない部分であることから、2次元度数分布のピーク値のx、y色度値が基準白色のx y色度値となる。

【0054】

53では、この基準白色に対する画像上の各位置での色相、色差を算出する。基準白色の色度を(x_c 、 y_c)、画像上の位置(i 、 j)での色度を(x_{ij} 、 y_{ij})とすると、図12に示すように位置(i 、 j)での色相を、色度図上での基準色に対する向きで算出する。その算出式を(数5)に示す。

【0055】

【数5】

$$\text{色相} : \theta_{ij} = \tan^{-1} \left(\frac{y_{ij} - y_c}{x_{ij} - x_c} \right) \quad \dots\dots(\text{数5})$$

【0 0 5 6】

また、図 1 3 に示すように位置 (i, j) での色差を、色度図上での基準色からの距離で算出する。その算出式を (数 6) に示す。

【0 0 5 7】

【数 6】

$$\text{色差} : d_y = \sqrt{(x_y - x_c)^2 + (y_y - y_c)^2} \quad \cdots \cdots (\text{数 6})$$

【0 0 5 8】

以上のように算出した基準白色に対する画像の各位置での色相・色差より、図 1 4 に示すように、色相で欠陥として検出したい範囲を限定し (図では、色相 θ が、 $\theta_1 \leq \theta \leq \theta_2$ の範囲)、色差で基準白色との色の鮮やかさの違いの程度を限定する (図では、色差 d が、 $d_1 \leq d \leq d_2$ の範囲)。そしてこの範囲内にある部分を欠陥候補領域として抽出する。

【0 0 5 9】

このように色相と色差で範囲を限定して求めた欠陥候補の中には、欠陥として検出する必要のないものもある。例えば、基準白色に対し、徐々に色度が変化していくようなものは、欠陥ではなく、輪郭がはっきりとした領域が欠陥である。そこで、このように周囲の色に対する色の変化がなだらかなものは正常部あるいは疑似欠陥 3 と見なし、変化が急激なもののみを欠陥 2 と見なす。5 5 では、欠陥候補領域について、基準白色との色差の変化量を求め、その値がある一定値以上のものだけを欠陥とする。

【0 0 6 0】

図 1 5 を用いて説明すると、(a) には 5 4 により抽出された欠陥候補領域 1 3 1 が示されている。(b) の 1 3 3 は (a) の 1 3 2 上の基準白色との色差グラフである。更に、1 3 2 上の各位置での色差 1 3 3 の変化量、すなわち、1 3 3 を微分したものが、(d) の色差微分分布 1 3 4 である。このように基準白色との色差の変化量が小さいものは、微分値も小さくなる。ここで、(d) に示すように、微分値がある一定値 1 3 5 より大きいもののみを欠陥領域とする。その

結果、(c)のように色差が大きく、かつ色差変化量が大きい、すなわち輪郭が鮮明な欠陥領域 136 のみが検出される。

【0061】

次に、しきい値 135 の決定方法を図 14 を用いて説明する。図 14 (a) のグラフは、縦軸を色相と色差により抽出された各欠陥候補領域内の色差の最大値、横軸を各欠陥領域の輪郭部分の色差微分値の最大値にとり、真の欠陥 2 の値を×で、疑似欠陥 3 の値を○でプロットしてある。また、141a は各色差微分値の度数分布、142a は、色差値の度数分布である。欠陥と疑似欠陥が明らかに分かれている場合には合否判定線 144a は、141a と 142a の度数分布の谷のピーク値を通り、プロットされた点の慣性主軸 143a に垂直な直線 144a とする。また、欠陥と疑似欠陥が分離していない場合、すなわち、度数分布の谷のピークがない場合には、判定線は 144b とする。つまり、全ての欠陥候補領域を欠陥として検出し、見落とし、見逃しがないようにする。

【0062】

次に、磁粉探傷での欠陥検出方法について、図 16 と図 18 とを用いて説明する。

【0063】

図 16 は、磁粉探傷のときの画像メモリ 7 の内容を解析する画像処理アルゴリズムの一例である。RGB 画像の取り込みを行い (151)、次に蛍光磁粉の発光情報の最も多くはいっている G 画像の微分処理を行う (152)。これにより、割れ欠陥のように、線状の輝度変化の大きいところは強調され、磁粉溜りのように輝度は高いが、輝度変化の少ないところは、強調されない。

【0064】

次に、G 微分画像の平均値から 2 値化のしきい値を決定し、2 値化する (153)。この 2 値化した画像から、孤立点などの画像ノイズを除去 (154) して、欠陥候補を求めたあと、これらの欠陥候補の長さ、コントラスト等を計算し (155)、これらの値が、規定値より大きい場合、欠陥と判定する。

【0065】

図 18 は、欠陥と疑似欠陥との区別方法を示したものである。例えば、(a)

に示すように、欠陥 2 と疑似欠陥 3 の輝度分布を 1 6 1 の線上でとると、(b) のような輝度分布 1 6 2 が得られる。欠陥 2 と疑似欠陥 3 の輝度値は、同程度である。輝度分布 1 6 2 を微分すると (b) のような輝度微分分布 1 6 3 が得られる。欠陥 2 は、輝度が急激に変化しており、疑似欠陥 3 では、なだらかに変化するので、微分処理をした結果を (d) に示すような判定しきい値 1 6 4 を用いて判定することにより、(c) のように欠陥 2 のみを抽出することができる。

【0 0 6 6】

さて、図 1 9 で、欠陥確認とデータ保存について説明する。自動検査で欠陥と疑似欠陥とを分離し、欠陥のみを抽出したはずであるが、見逃しや誤判定を防ぐため、浸透探傷のときでも、磁粉探傷のときでも、最後に目視での欠陥確認を行う。

【0 0 6 7】

図 1 9 は、欠陥の確認過程を示すフローチャートである。まず、自動判定で欠陥と判定した部分に欠陥候補のマーカ表示を行う (1 7 1)。つぎに、コンピュータ 5 は、欠陥候補を 1 個ずつ、検査員に判定することを要求する (1 7 2)。検査員は、カラーの原画像を見て、真の欠陥かどうかを判定し (1 7 3)、真の欠陥と認めたときは、欠陥の位置、長さ、コントラストなどは、データ記憶装置 7 に登録され (1 7 4)、マーカは、赤色に変わる (1 7 5)。

【0 0 6 8】

さて、欠陥候補の確認で、検査員が疑似欠陥と判定したときは、マーカを消去する (1 7 6)。まだ欠陥候補が残っているなら、次の欠陥候補にマーカを表示する。すべての欠陥候補の確認が終わると (1 7 7)、カラーの原画像をデータ記憶装置 7 に保存する (1 7 8)。

【0 0 6 9】

図 2 0 に、欠陥候補マーカ発生方法の一例を示す。欠陥候補 1 8 1 の始点 P 1 と終点 P 2 を結ぶ中心線 1 8 2 を求め、それと平行に一定値 m 離れたところに、欠陥候補マーカ 1 8 3 の長辺 A B、C D を設定する。短辺 A D、B C も同様に決定する。欠陥の長さは、P 1 と P 2 の距離とする。磁粉探傷のときには、欠陥の深さと関係するコントラストは、P 1 から P 2 までコントラスト算出線 1 8

4を走査し、この線上の平均輝度と最高輝度との差をとり、この差をP1からP2までもとめ、この平均値をもって欠陥のコントラストとする。なお、欠陥候補マーカは、矩形とは限らない。短辺AD、BCを半円にする方法でもよく、大切な点は、欠陥が、マーカで、隠されないようにすることである。

【0070】

図21に、カラーモニタ9における、欠陥候補表示方法の一例を示す。欠陥の長さが長い候補から順番に、検査員に原画像での確認を要求する。最初は、すべてのマーカは、白で表示し、真の欠陥と判定したもののマーカは別の色、例えば赤にし、疑似と判定したものは、消去していく。

【0071】

図22は、試験体1が長尺物であったときに、検査位置を特定する方法の一例である。目盛りの入ったスケール201を試験体1に固定し、スケール201がカメラ視野202の一部に入るように撮像する。スケールの目盛りについては、例えば1センチメートル毎に、数字を書きしておく方法が考えられる。また、浸透探傷用のスケール201と磁粉探傷用のスケール201とを、色違いにしておくこともできる。例えば、浸透探傷のときには、スケール201は例えば白地に赤の目盛り及び数字とし、磁粉探傷のときには、スケールの数字は、白地に緑の蛍光色の目盛り及び数字とする。

【0072】

図23に、撮像した画面の一例を示す。画面の下部にスケール201が同時に撮像されており、スケール201から、試験体1におけるカメラ位置を計算する。すなわち、スケール201には、目盛り数字210が記入されており、コンピュータ5を用いてパターンマッチング法などにより、認識することができる。また、スケール201には、例えば1センチメートル毎に区切り線211が入っており、より詳細なカメラ位置を計算することができる。画像上C1、C2の探查線212の画像信号として、断面信号213を得る。これから、画像の左端A、右端Bと区切り線211のE1、E2、E3、E4、E5の位置がわかる。E1、E2、E3、E4、E5の位置から撮像倍率が計算でき、目盛り数字210と合わせて、欠陥2の試験体1上での正確な位置がわかる。

【 0 0 7 3 】

以上の検査結果は記憶装置 7 に格納されるが、その例を図 2 4 に示す。

【 0 0 7 4 】

試験体 1 の検査すべき面が大きくて、検査面全体が一つの検査画面に入りきらないときには、いくつかの画像に分割して撮像、検査を行う。このとき、分割する画像は、検査面上で撮像範囲が少しずつ重なるように設定する。2 2 1 a、2 2 1 b、2 2 1 c は、それぞれ試験体 1 の分割画像を示す。検査は、それぞれの分割画像に対して行う。その結果は、2 2 2 に示すように、試験体毎に全体の画像情報が 1 つにまとまって格納され、更に、それぞれの欠陥について、位置、長さ、面積、色度及び色相などの情報も一緒に格納される。

検査員は、まず、記憶装置 7 に格納された試験体毎のデータ 2 2 2 をモニタ 6 の画面上に表示させて調べ、更に欠陥のあった部分について詳細に見たい場合は、その試験体名と画像 NO から、相当する分割画像を呼び出してモニタ 6 の画面上に表示させることができる。この時、モニタ 6 の画面上には、表示されている画像データと関連付けて記憶されている欠陥の位置、長さ、面積、色度及び色相などの情報も一緒に表示させることができる。

【 0 0 7 5 】

また、検出された欠陥候補を、画面上でマーカー等を用いて強調して表示することにより、従来、目視検査で行っていたときと同じ程度の 0. 1 ～ 0. 3 mm よりも大きい欠陥を、画面上で見逃してしまうのを防止することができる。

【 0 0 7 6 】

更に、画像の検出倍率を上げることにより、目視可能な大きさよりも微細な欠陥も、検出できるようになる。そして、この目視可能な大きさよりも微細な欠陥を画面上に拡大して表示させることにより、目視可能な大きさよりも微細な欠陥についても、その位置、長さ、面積、色度及び色相などを画面上で確認することができる。

【 0 0 7 7 】

【発明の効果】

本発明によれば、カラービデオカメラを用いて画像入力を行うため、更には、

磁粉探傷法による欠陥検査では、紫外線カットフィルタによって試験体から反射される紫外線をカットできるため、検査者は、自動欠陥検査結果の確認を容易に行うことができる。また、画面上で、欠陥候補が自動的に指示表示されるので、検査の見逃しがほとんどなくなり、しかも、検査画像を保存するため、検査後に保存された画像を画面上に表示させて再度欠陥を確認することができ、検査の信頼性が向上する。

【 0 0 7 8 】

また、本発明によれば、カラービデオカメラを用いるため、磁粉探傷と浸透探傷の自動欠陥検査を、同じセンサプローブで行うことができ、利便性が大幅に向上する。

【図面の簡単な説明】

【図 1】

図 1 は、本発明で扱う検査対象の一例を示す斜視図である。

【図 2】

図 2 は、本発明による一実施の形態を示す欠陥検査装置の概略構成を示す正面図である

【図 3】

図 3 は、図 2 の装置構成における偏光フィルタの効果を示すモニタ画面の正面図である。

【図 4】

図 4 は、紫外線カットフィルタの効果を示すモニタ画面の正面図である。

【図 5】

図 5 は、本発明による浸透探傷における自動検査方法の流れを示すフロー図である。

【図 6】

図 6 は、x y 色度図を示す。

【図 7】

図 7 は、カメラ校正用の構成を示す正面図である。

【図 8】

図 8 は、カメラ校正処理の流れを示すフロー図である。

【図 9】

図 9 は、浸透探傷に用いる、カメラ校正用色票の正面図である。

【図 1 0】

図 1 0 は、色度測定結果をモニタ画面上に表示した状態を表すモニタ画面の正面図である。

【図 1 1】

図 1 1 は、色差画像から基準白色色度を求める方法を示す図である。

【図 1 2】

図 1 2 は、色度図上で色相を算出する方法を説明する図である。

【図 1 3】

図 1 3 は、色度図上で色差を算出する方法を説明する図である。

【図 1 4】

図 1 4 は、図 1 2 で求めた色相と図 1 3 で求めた色差から欠陥候補領域を求める方法を示す図である。

【図 1 5】

図 1 5 は、図 1 4 で求めた欠陥候補領域から疑似欠陥を判別して欠陥領域を求める方法を示す図である。

【図 1 6】

図 1 6 は、図 1 5 に示した欠陥候補領域から疑似欠陥を判別して欠陥領域を求めるためのしきい値 1 3 5 を求める方法を説明する図である。

【図 1 7】

図 1 7 は、本発明の磁粉探傷における画像処理アルゴリズムの一例を示すフロー図である。

【図 1 8】

図 1 8 は、本発明の磁粉探傷における疑似欠陥の判別方法を説明する図である。

。

【図 1 9】

図 1 9 は、本発明における欠陥の確認とデータの保存の過程を示すフロー図である。

【図 2 0】

図 2 0 は、本発明における欠陥候補マーカの発生方法の一例を示す図である。

【図 2 1】

図 2 1 は、本発明における欠陥候補表示方法の一例を示す図である。

【図 2 2】

図 2 2 は、本発明による検査位置を特定する方法の一例を示す図である。

【図 2 3】

図 2 3 は、本発明による検査位置を特定する情報の入った検査画像の一例を示す図である。

【図 2 4】

図 2 4 は、記憶装置 7 に格納する検査結果データの構成の一例を示す図である。

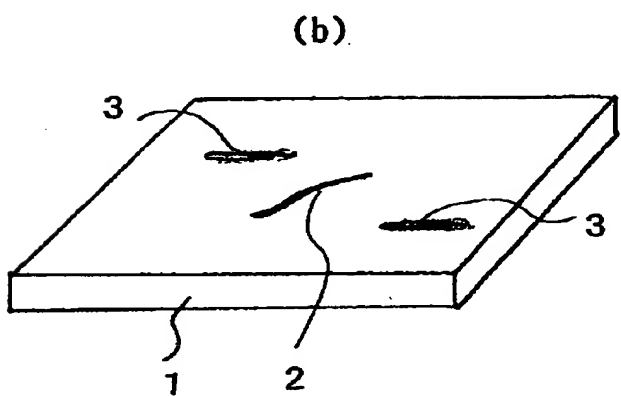
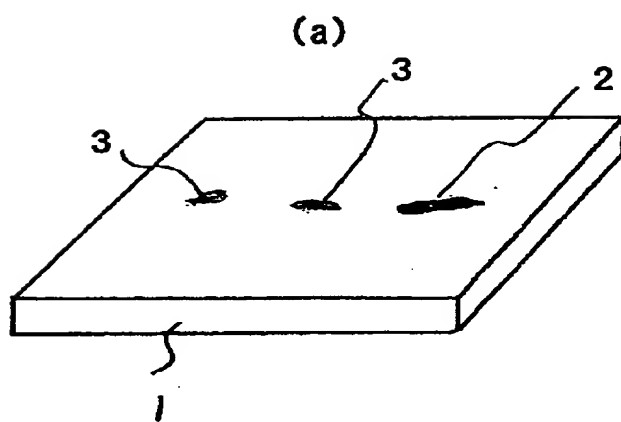
【符号の説明】

1・・・試験体 2・・・割れ欠陥 3・・・擬似欠陥 4・・・カラー画像メモリ
5・・・コンピュータ 6・・・カラーモニタ 7・・・データ記憶装置 2 1
・・・カラーテレビカメラ 2 2 a・・・偏光フィルタ 2 2 b・・・紫外線カット
フィルタ 2 3・・・偏光フィルタ板
2 4 a・・・白色照明灯 2 4 b・・・紫外線照明灯 7 1・・・カメラ校正用色票
1 8 3・・・欠陥候補マーカ 2 0 1・・・スケール
7 1 1・・・カメラ校正用色票

【書類名】 図面

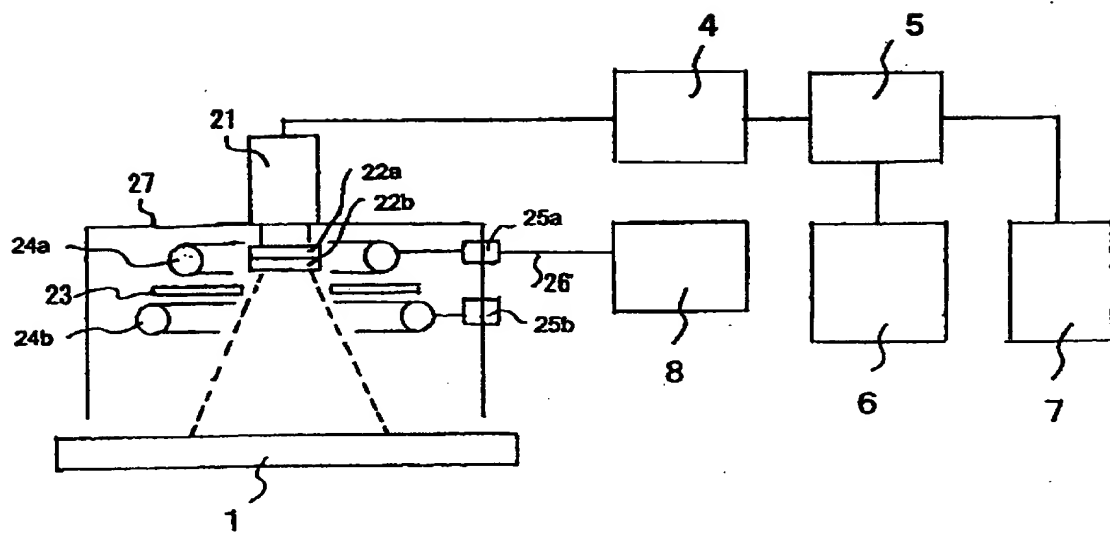
【図 1】

図 1



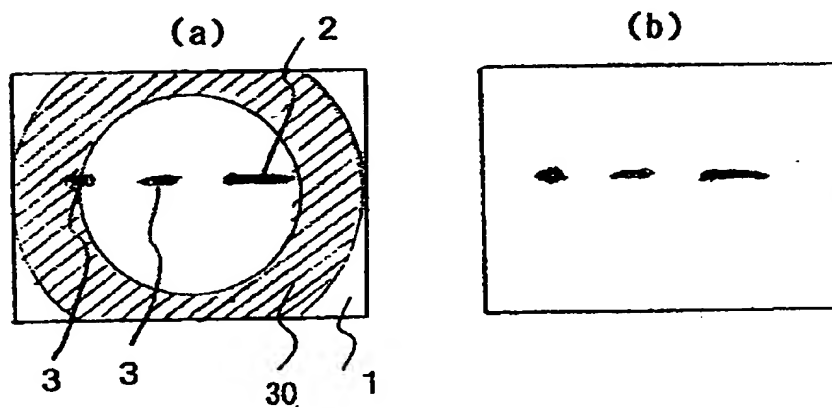
【図 2】

図 2



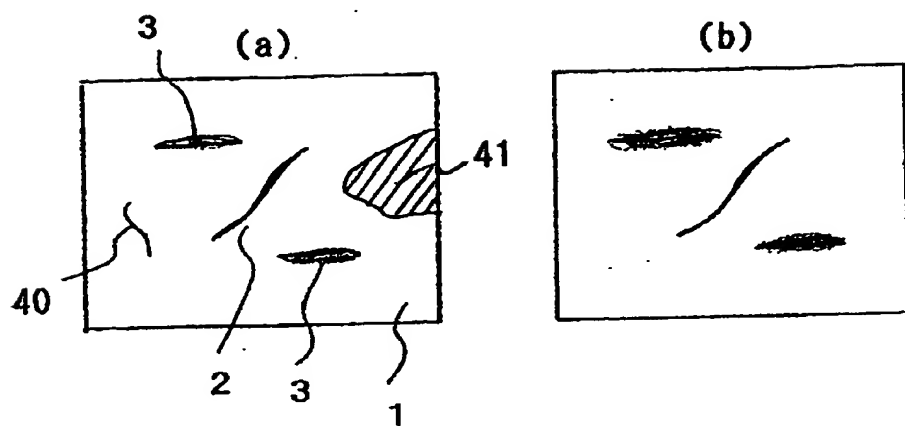
【図 3】

図 3



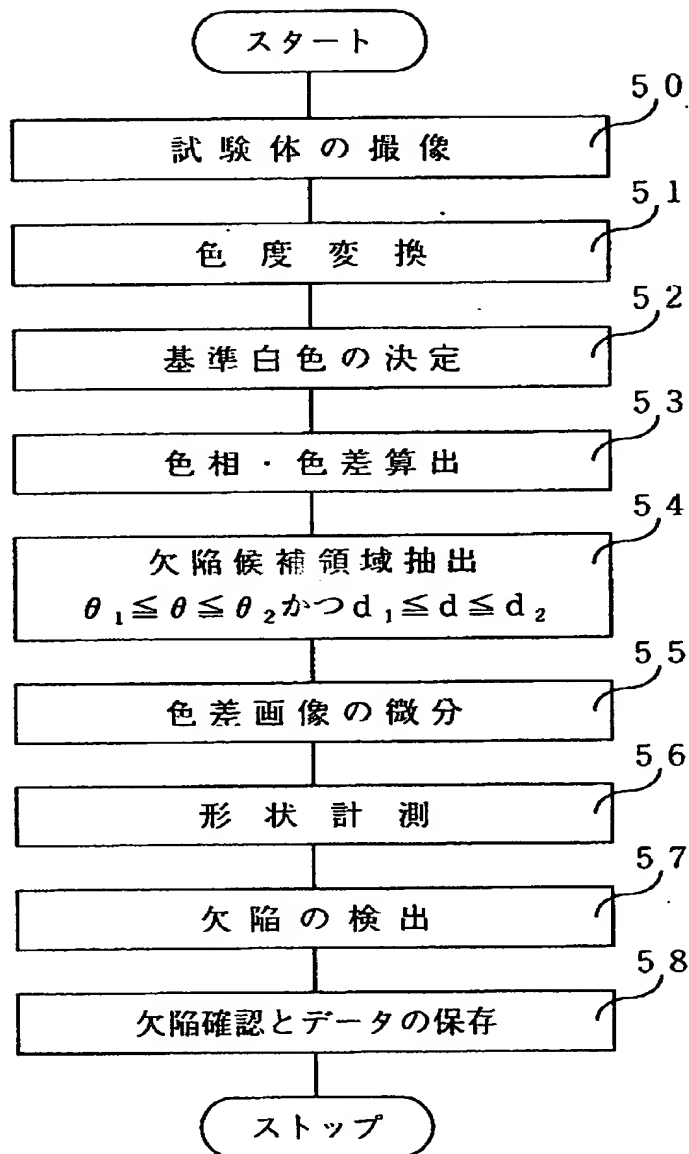
【図 4】

図 4



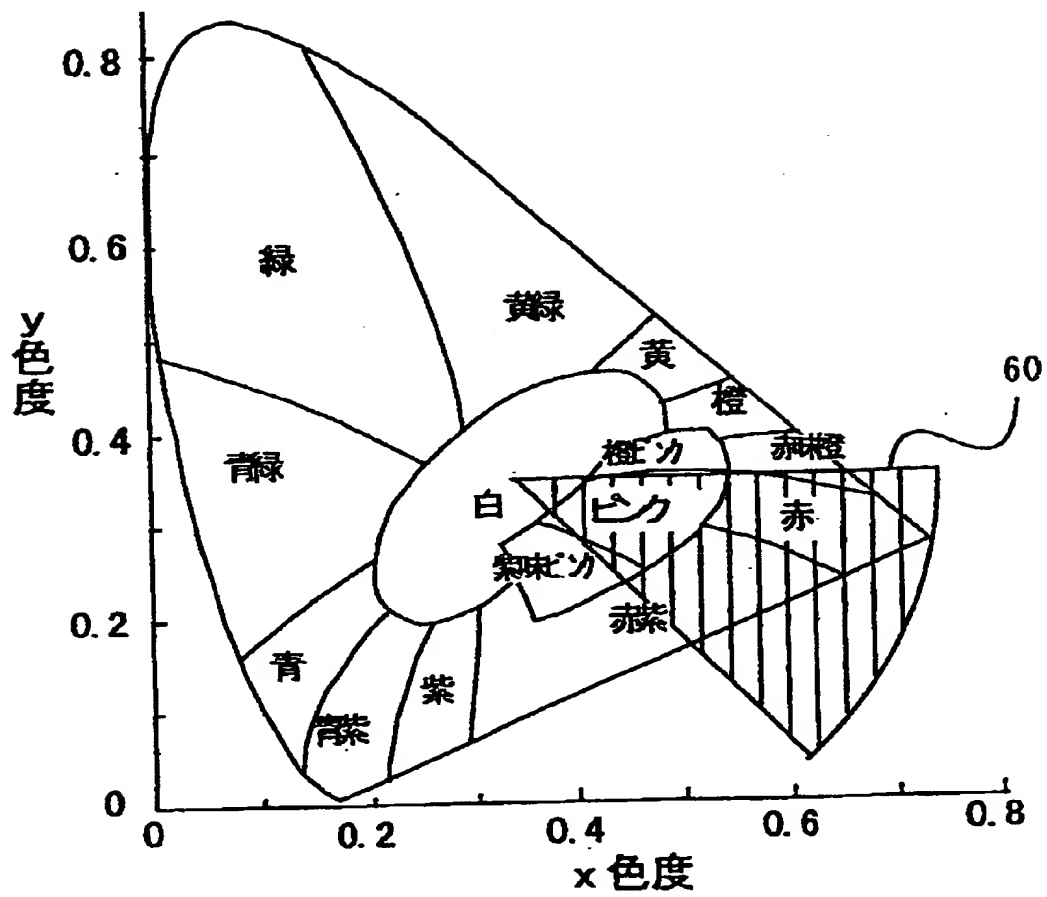
【図 5】

図 5



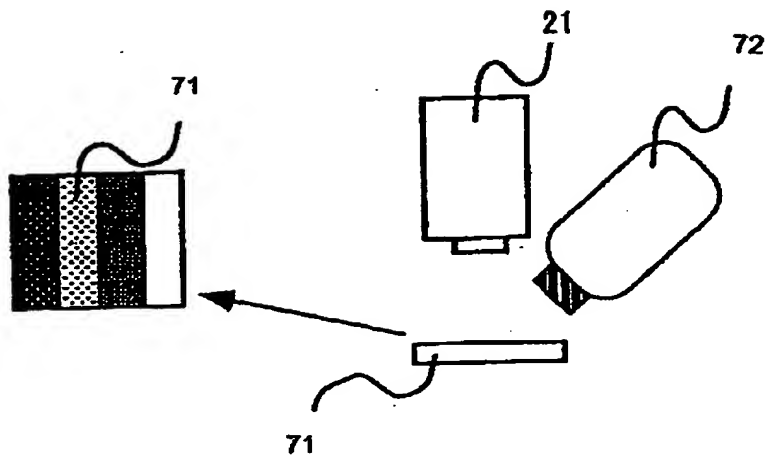
【図 6】

図 6



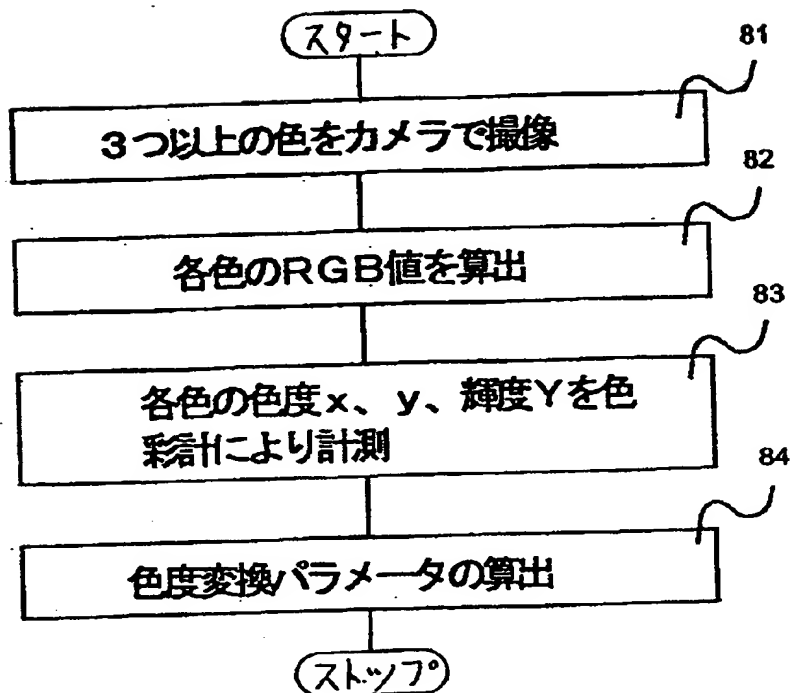
【図 7】

図 7



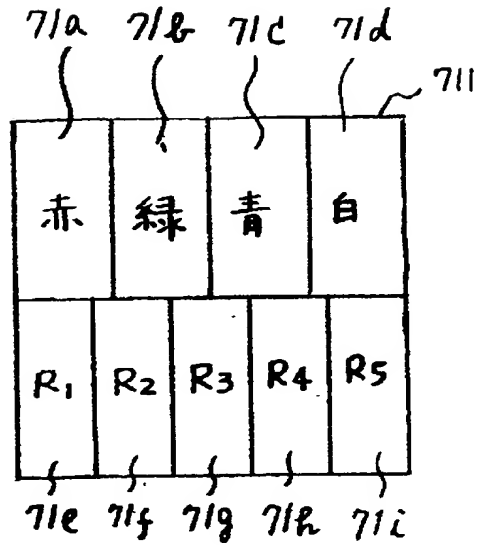
【図 8】

図 8



【図 9】

図 9



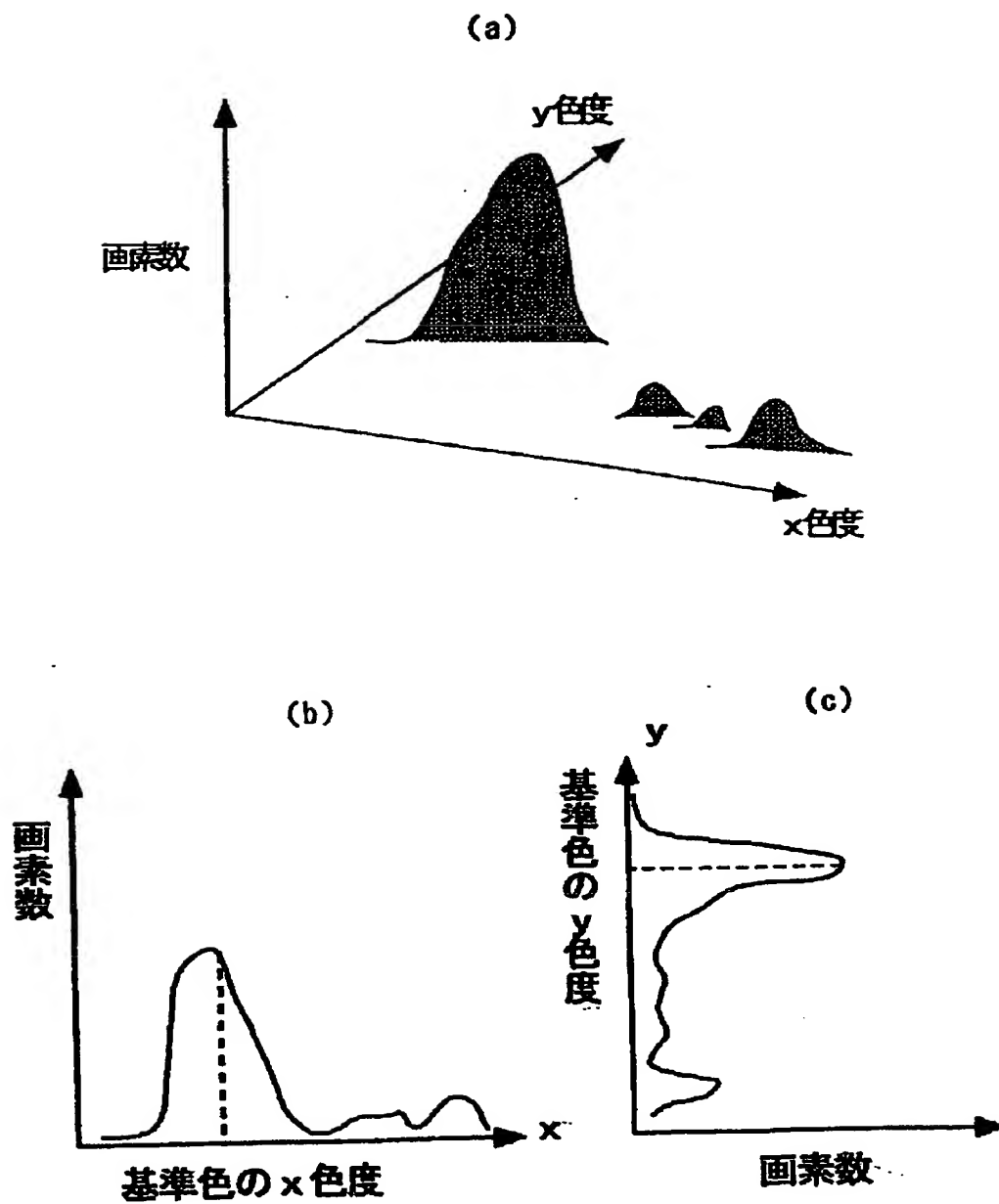
【図 1 0】

図 1 0

色票	初期キャリブレーション時のデータ		検査作業時の測定データ		色度差		判定
	x	y	x	y	Δx	Δy	
R1	0.494	0.32	0.495	0.318	0.001	0.002	O K
R2	0.46	0.342	0.462	0.343	0.002	0.001	O K
R3	0.428	0.362	0.415	0.367	0.013	0.005	N G
R4	0.38	0.385	0.382	0.384	0.002	0.001	O K
R5(W)	0.345	0.404	0.344	0.403	0.001	0.001	O K

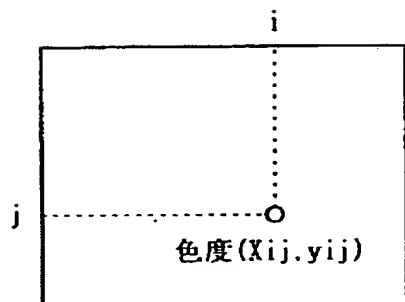
【図 1 1】

図 1 1

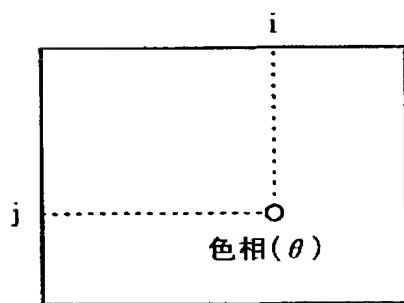
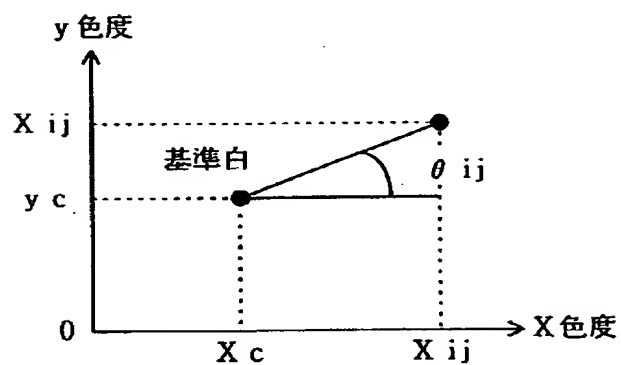


【図 1 2】

図 1 2



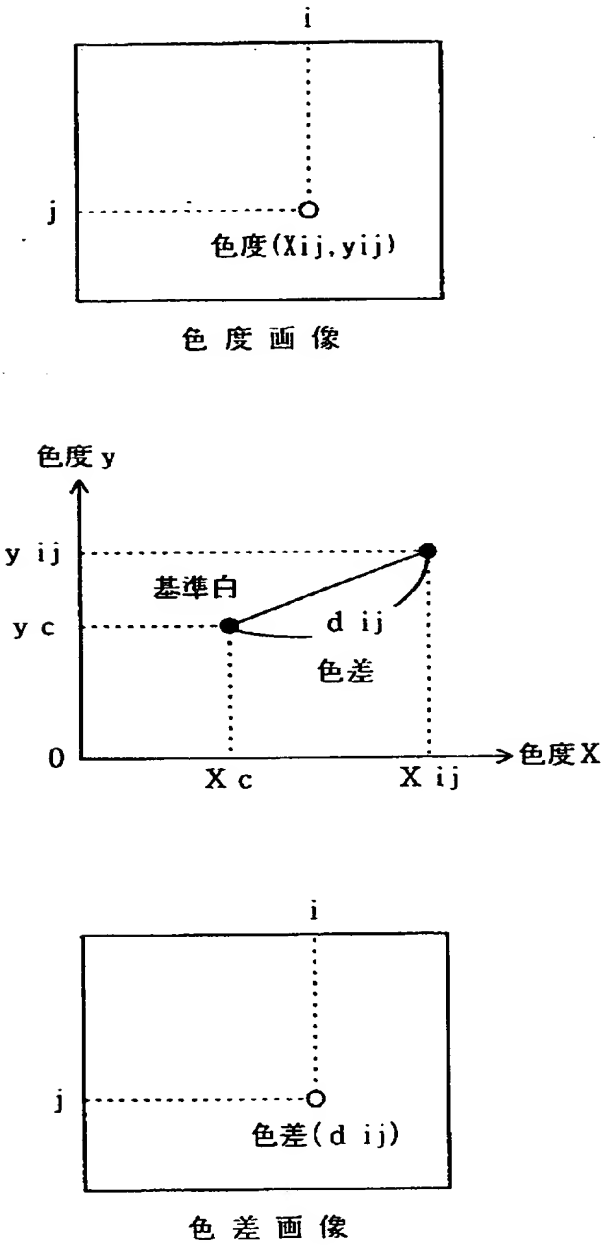
色度画像



色相画像

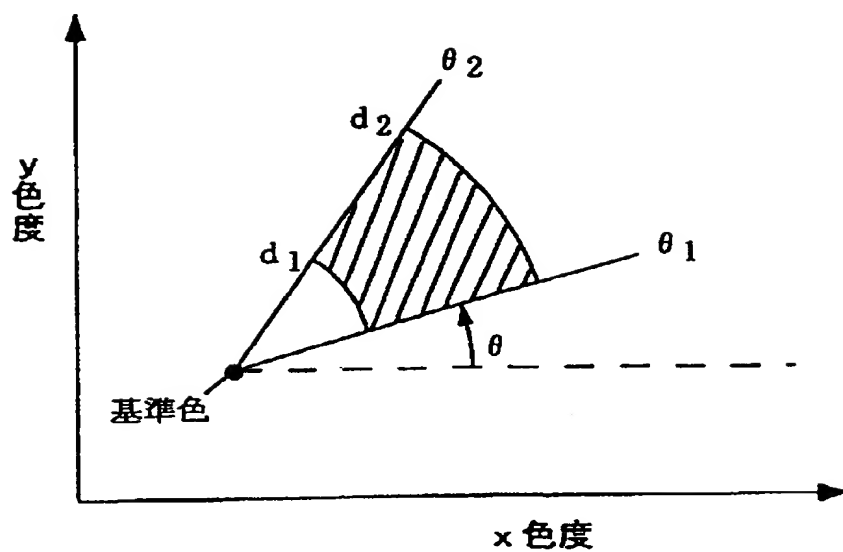
【図 1 3】

図 1 3



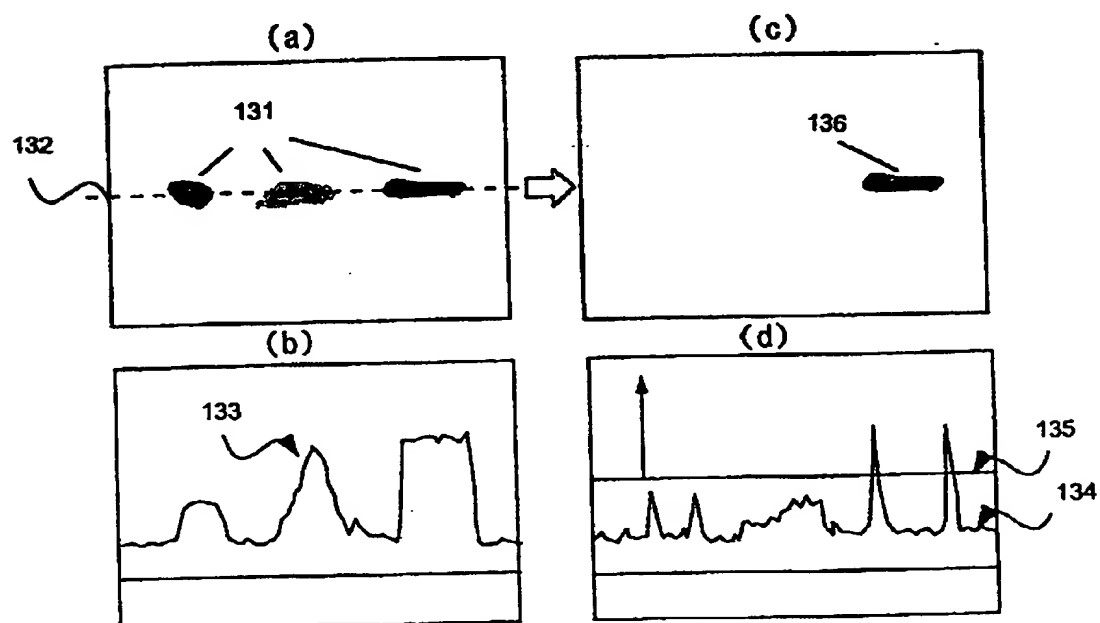
【図 1 4】

図 1 4



【図 1 5】

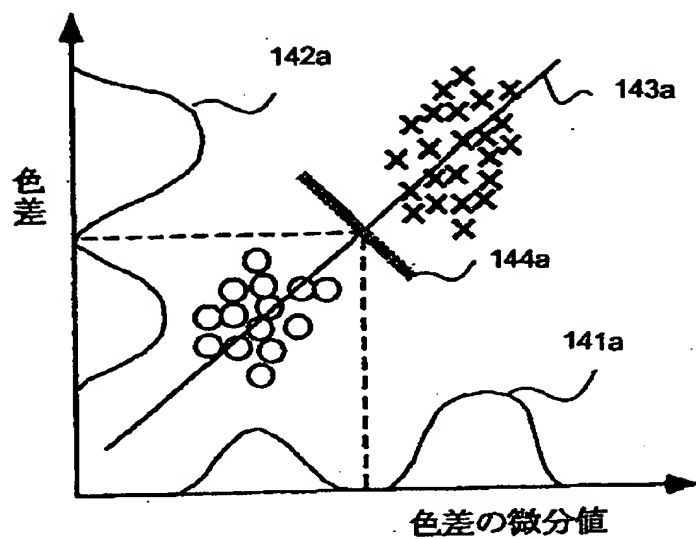
図 1 5



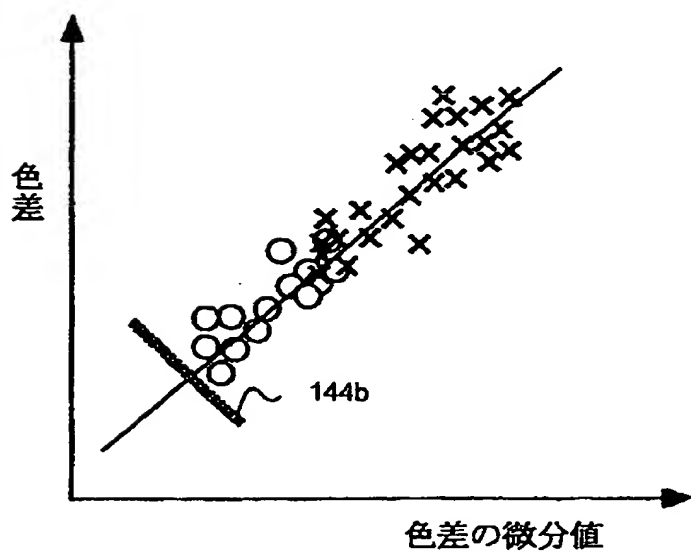
【図 1 6】

図 1 6

(a)

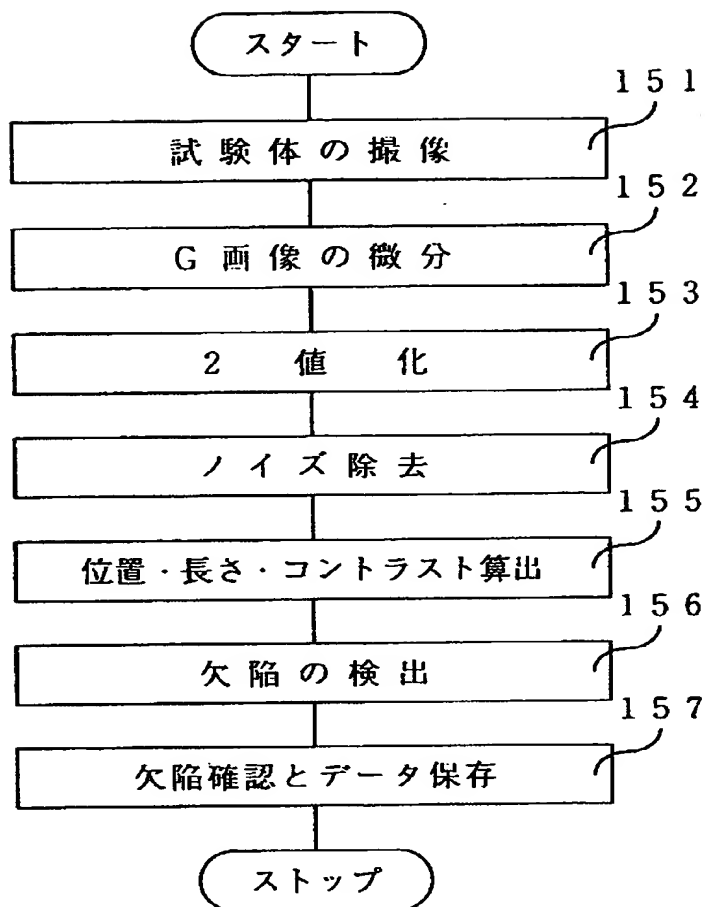


(b)



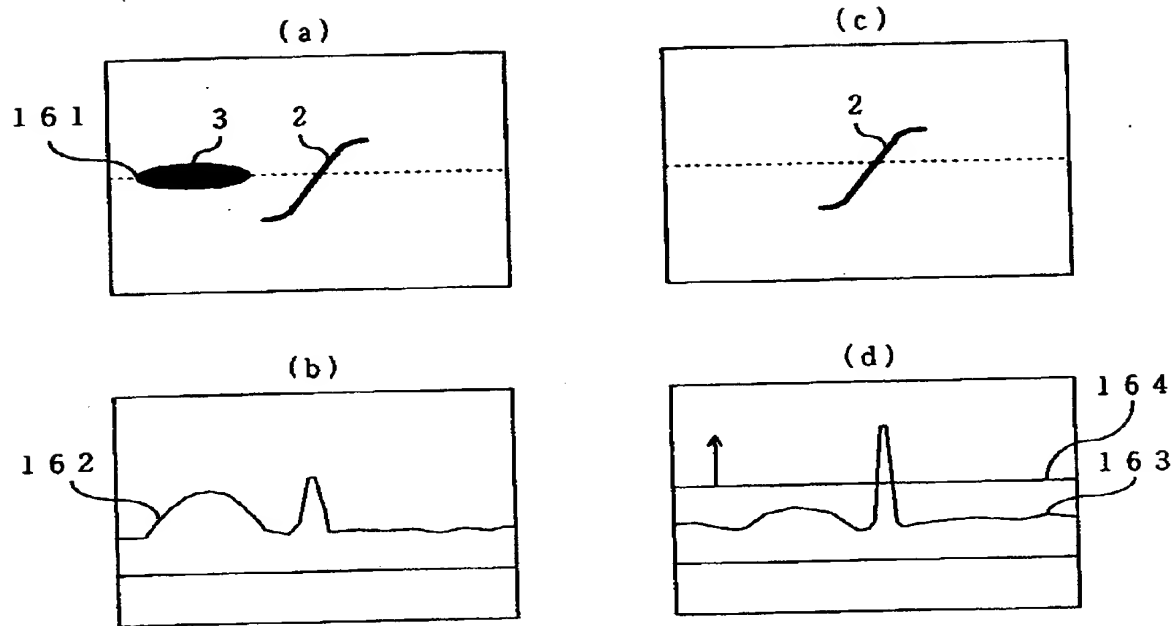
【図 1 7】

図 1 7



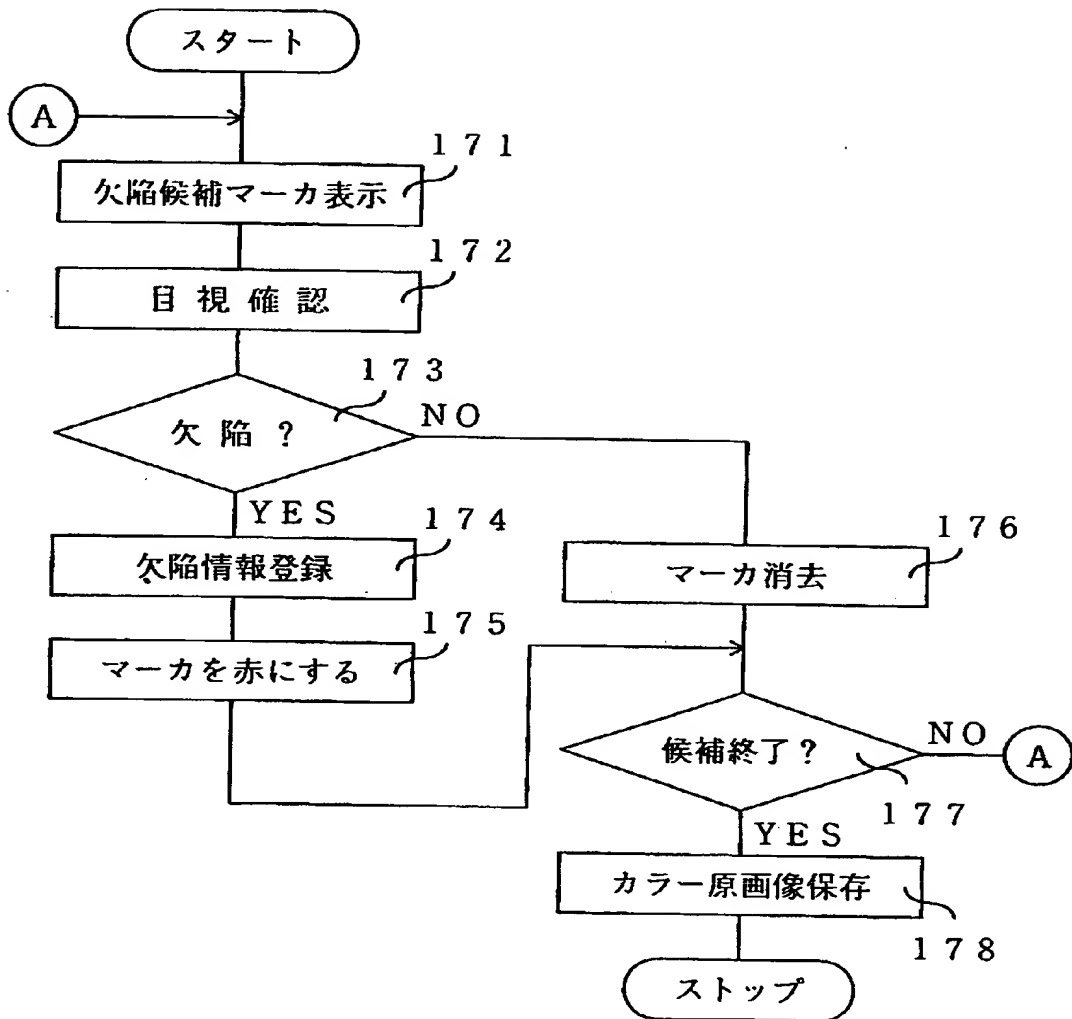
【図 1 8】

図 1 8



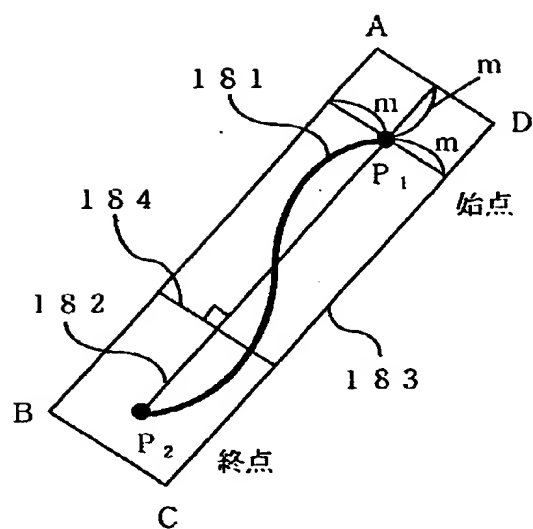
【図 19】

図 19



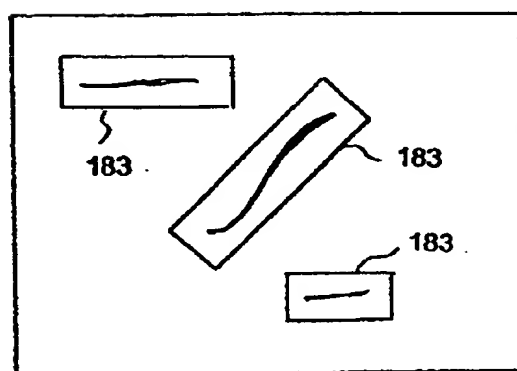
【図 2 0】

図 2 0



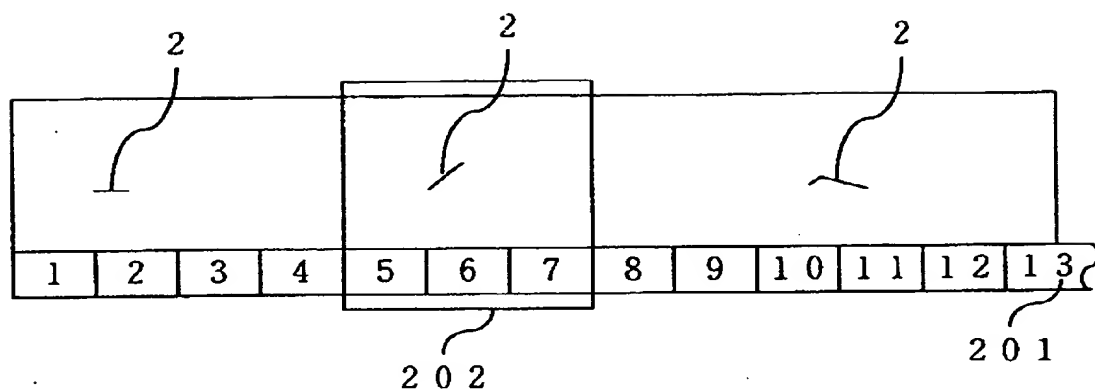
【図 2 1】

図 2 1



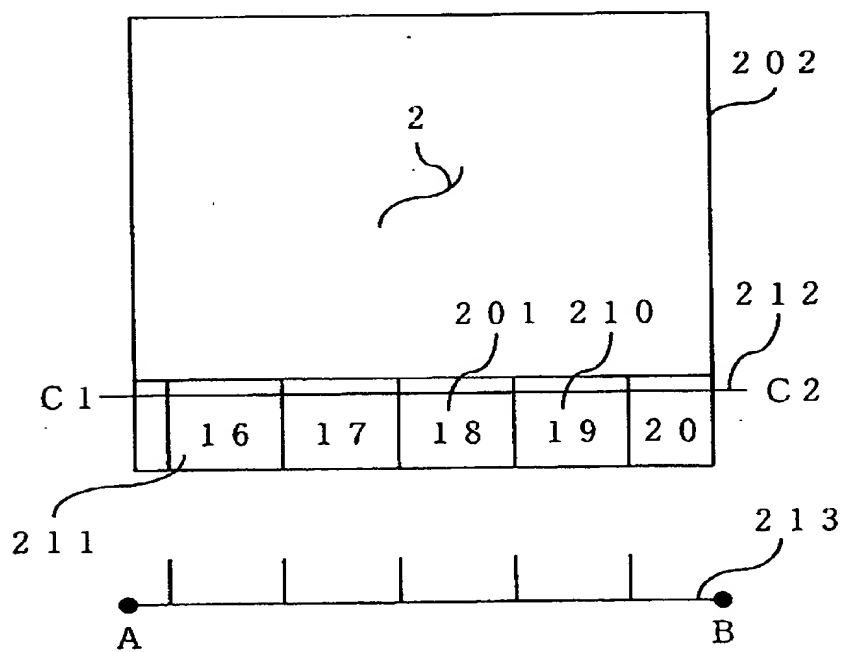
【図 2 2】

図 2 2



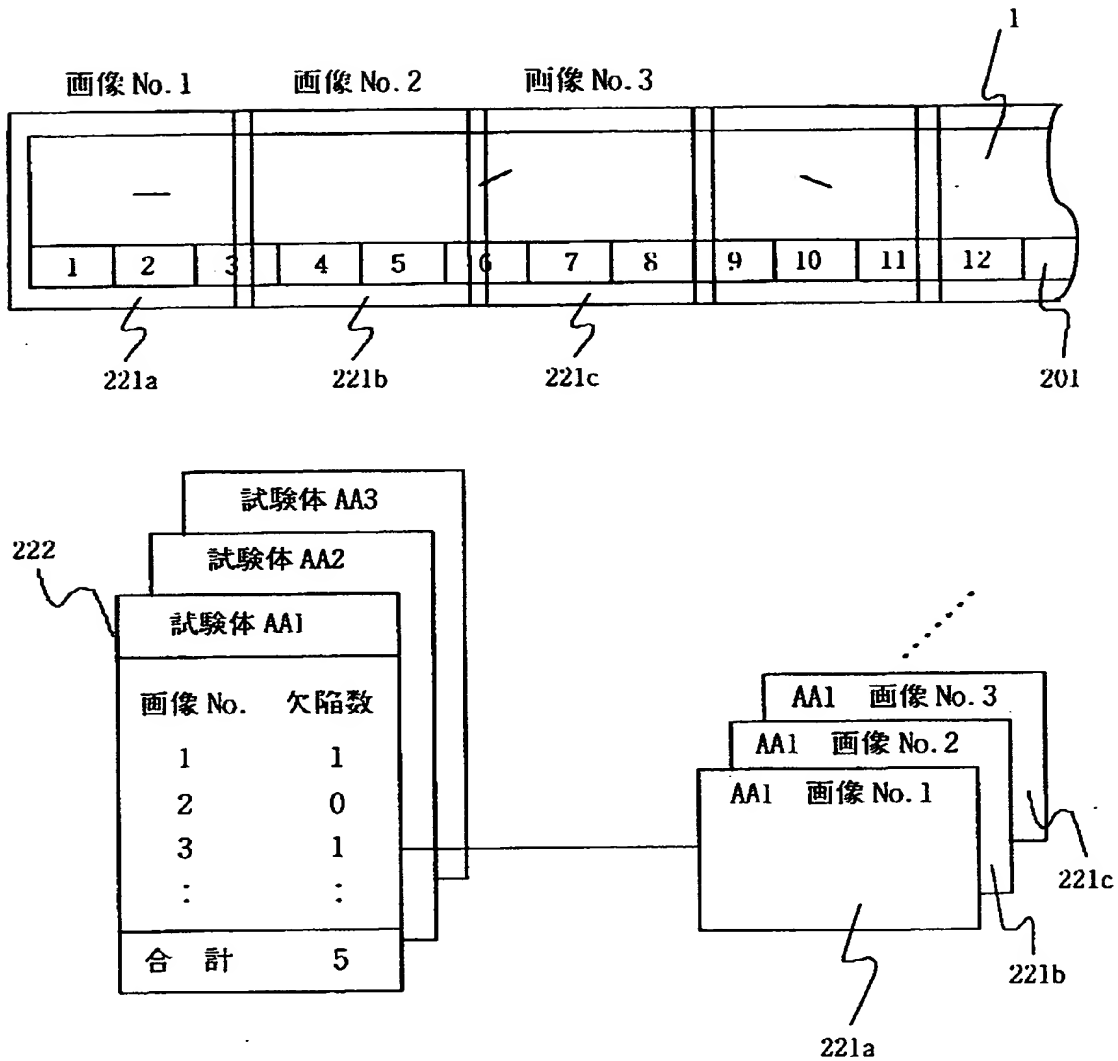
【図 2 3】

図 2 3



【図 2 4】

図 2 4



【書類名】 要約書

【要約】

【課題】

非破壊検査である浸透探傷と磁粉探傷とを、従来、目視で行われていたのを、画像データをもちいて検査する。

【解決手段】

被検査試料をカラービデオカメラで撮像して得た画像信号を用いて、擬似欠陥を含む欠陥候補を自動検出し、結果を画面上に表示し、その中から真の欠陥を検出する。また、画像データを記憶手段に記憶させておき、画面上に繰り返して表示できるようにした。浸透探傷では、画面各位置の色度を求め、色差から欠陥候補を抽出し、さらに、色差の微分値により欠陥を疑似欠陥を識別する。また、浸透探傷では、照明による正反射を除くため偏光フィルタを用い、磁粉探傷では、紫外線カットフィルタをカメラに装着してノイズを防ぐ。白色照明灯と紫外線照明灯の両方を装備することにより、1つのプローブで、両方の検査を行うことを可能にした。

【選択図】 図 2

出 願 人 履 歴 情 報

識別番号 [0 0 0 0 0 5 1 0 8]

1. 変更年月日 1 9 9 0 年 8 月 3 1 日

[変更理由] 新規登録

住 所 東京都千代田区神田駿河台 4 丁目 6 番地

氏 名 株式会社日立製作所